

# Flytec SensBox

## Notes de mise à jour logiciels

Flytec AG  
Electronic flight instruments  
Ebenastrasse 18, CH-6048 Horw  
Switzerland  
fon +41 41 349 18 88  
fax +41 41 349 18 99  
www.flytec.ch  
info@flytec.ch

### Français

#### Convention de désignation des fichiers

Le numéro de version est xx.xx, par exemple 01.06, fixant 01 comme mise à jour majeure et fixant 06 comme mise à jour mineure.

FSfw0106.upg	„petite“ mise à jour du progiciel sans CC2540 firmware
FSfc0106.upg	„grande“ mise à jour avec CC2540 inclus. Ceci est la mise à jour générale.
FSfb0241.upg	Un "grand" mise à jour du chargeur de démarrage. Cette mise à jour doit un traitement spécial qui est décrit dans cette publication
Cfw0106.upg	Firmware spéciale pour tests internes de matériel et ajustements.
FSforce.upg	Version pour écraser toutes les versions précédentes.

Seul un fichier \*.upg devra être présent dans le dossier \system. Sinon Erreur 1 apparaîtra.

Modernisations de l'EEPROM sont liées au numéro de série.

EEPROM décharge depuis le SensBox sur ordinateur

FSe00031.upd EEDécharge actuel numéro de série #31

Réécriture de l'EEPROM depuis l'ordinateur sur le SensBox EEPROM

FSe00031.upg Réécriture sur le numéro de série #31

FSeeforce.upg avec conteneur EEPROM flexible pour réinitialisation d'usine

Fichiers configurations sont liés à un instrument ou applicables pour tous

FSc00031.cfg Fichier configuration pour numéro de série #31

FScforce.cfg Mise à jour configuration générale. Sera effacé après lecture.

FLc00031.cfg Flytec enregistreur configuration pour numéro de série #31

FLcforce.cfg Mise à jour configuration générale. Sera effacé après lecture.

#### Comment télécharger un nouveau micrologiciel sur le Sensbox ?

Copiez le nouveau firmware sur la carte SD dans le dossier système \system de la carte SD. Avertissement: un seul firmware (\*.upg) devra être présent dans le dossier système, sinon un message d'erreur « Err 1 » apparaîtra. Ensuite, ré-introduisez la carte SD dans le SensBox et appuyez le **bouton FUNC / OK** ensemble avec le **bouton d'allumage**. L'écran affichera UPG avec la barre de charge. Dès que la mise à jour du micrologiciel est complétée, l'appareil s'éteindra.

#### FsFc0302 du 3.11.2014

Combine modes vario et enregistreur: Juste après le démarrage du SensBox, choisissez «FLY» pour le mode vario, ou "LOG" pour le mode enregistreur. En mode vario, le résultat est un fichier IGC dans le dossier \tracks. En mode enregistreur, le résultat est un fichier CSV dans le dossier \logs.

- Le fichier de configuration (FSxxxxx.cfg) est maintenant créé automatiquement si manquant.
- Correctif: Maintenant altitude barométrique est mis à jour jusqu'à 8 Hz en mode enregistreur (était seulement 1 Hz avant)

### **FSfb0242 du 08.05.2014**

- étalonnage compas magnétique du point zéro. Par des champs magnétiques externes, les composants magnétiques peuvent être magnétisés dans le voisinage du capteur de champ magnétique. Ainsi, le point zéro et la direction de la boussole n'est plus correct. Version 2.45 offre la possibilité de réétalonnage.  
Procédure :
  - Sélectionner la fonction de boussole magnétique avec la touche de fonction OK / FUNC.
  - Allez dans un endroit sans perturbation magnétique. Donc, autant que possible (min. 5 à 10 m) de structures contenant du fer tels que des bâtiments , des voitures , murs, etc . Rappelez, qui a également un smartphone est en train de changer le champ magnétique dû au haut-parleur. Appuyez long sur OK / FUNC . L'appareil commence à émettre des bips rapidement. Maintenant tourne la SensBox dans toutes les directions jusqu'à ce que le bip SensBox s'arrête. Vérifier la boussole. Si il ya encore une grande différence peut, répète la procédure peut-être à un autre endroit.
- fichier CIG n'est plus divisée à minuit
- Lorsque la mémoire de vol est pleine, l'utilisateur est alerté visuellement. La mémoire de vol peut stocker environ 24 heures de temps d'enregistrement de 1 seconde vitesse d'enregistrement.

### **FSfb0242 du 01.05.2014**

- Cette mise à jour installe un nouveau chargeur de démarrage pour résoudre les problèmes avec la mise à jour avec les ordinateurs Mac. Pour cette mise à jour, une procédure spéciale est nécessaire. (Voir aussi nos instructions sur le site web)
  - Copiez cette mise à jour de notre site Web directement sur la carte SD, de préférence avec un PC sous Windows. Si vous êtes incapable de faire la mise à jour avec un Mac, vous pouvez commander une carte SD de nous. Si vous obtenez cette carte SD, placez-le directement dans le SensBox, sans le regarder auparavant sur un ordinateur.
  - Appuyez sur la touche OK et allumer l'appareil avec le bouton d'alimentation. L'écran affiche UPG et un caractère est en cours d'exécution dans le bas dans le coin droit, dans un cercle. Cette première mise à jour va vite. L'appareil s'éteint lui-même.
  - Mettez l'appareil en marche avec le bouton d'alimentation. Il réapparaît UPG
  - . Cette mise à niveau est de longueur moyenne. L'appareil s'éteint lui-même
  - Mettez l'appareil en marche avec le bouton d'alimentation. Il réapparaît UPG. Cette mise à jour est longue. L'appareil s'éteint lui-même.
  - Mettez l'appareil en marche avec le bouton d'alimentation. Il démarre

normalement et vous devez appuyer sur OK, pour le lancer correctement .

- Les réglages ont été remis à zéro les réglages d'usine. Vous devez entrer à nouveau vos paramètres avec notre Config Tool SensBox.

- Les anciens paramètres ont été enregistrés sous le nom FSc00XX.cf\_ dans le dossier \system Si vous avez besoin de ces paramètres, vous pouvez le renommer à FSc00XX.cfg et supprimer l'autre fichier. Nous ne garantissons pas que le SensBox avec ces anciens paramètres soit encore en cours d'exécution propre.

- Le journal syslog Ajout de " syslog.txt " dans le dossier \system. En cas de soutien nécessaire de Flytec, s'il vous plaît nous envoyer ce fichier avec un fichier IGC pour une analyse plus approfondie
- Différents algorithmes AHRS sélectionnables. Sans réglage particulier, une boussole d'inclinaison compensée simple est sélectionnée. Pour les autres algorithmes (Mahony, Madgwick) s'il vous plaît contacter Flytec pour plus d'informations
- Les paramètres par défaut ajusté pour AHRS Mahony
- Dans le fichier IGC maintenant l'altitude au-dessus du géoïde est connectée. Avant, il était selon les spécifications de la CIG l'altitude au-dessus ellipsoïde. Mais ce n'est pas habituel dans le parapente et le deltaplane sport
- IGC Têtes réorganisés selon les spécifications de l'IGC
- Typo dans certaines têtes IGC fixes
- Utilisez SIU == 0 dans un dossier B comme limite pour lat longue tampon. Lorsque SIU == 0 la dernière coordonnée est répété jusqu'à ce qu'une solution valable survienne
- Set SIU = 0 lorsque aucune solution valable. Dans ce cas, les coordonnées sont erronées et ne doivent pas être utilisées pour l'analyse de vol.
- Si l'indicateur de validité dans un dossier B est V cette fiche B n'est pas valide. Mais si SIU est plus grand que 3, alors la position 2D pourrait être valable.

### **FSfc0120 SVN504 du 29/10/2013**

- Correction d'un bug pendant la connexion à l'original Samsung Galaxy Android. Le paramètre de demande de mise à jour sera omis lors de la connexion BLE.
- Nouveau paramètre AudioAutoMute. Peut être 0 ou 1. Avec AudioAutoMute = 1 l'audio sera mis en sourdine pendant que la connexion est établie BLE. (Identique à BLE\_MuteAll)
- Nouveau paramètre AudioSteadyMode. Peut être 0 ou 1. Avec AudioSteadyMode = 1, le vario sound sera stable pendant un bip comme dans les series 6030/6020/IQ-Compeo/IQ-Competino+.
- Nouveau paramètre QNHAutoAdjust. Peut être 0 ou 1. Avec QNHAutoAdjust = 1 L'altitude sera ajusté tot l'Altitude GPS jusqu'à une reconnaissance de vol, ou si l'utilisateur définit l'altitude manuellement sur le SensBox ou à distance via BLE.

### **FSfc0111 SNV477 du 31.07.2013**

- Ajustement automatique du QNH selon l'altitude GPS. Peut être désactivé par QNHAutoAdjust=0. Défaut est QNHAutoAdjust=1. (sera ajouté à l'outil Config prochainement)
- Correction des données de réglage. En cas de changement via USB celles-ci ne seront plus jamais écrasées.
- Nouveau réglage „BLE\_MuteAll“. Cette valeur peut être réglée sur =1 mettre tout audio en muet. Si le volume audio est changé manuellement, „muet“ sera désactivé.
- FAT temps est maintenant en heure locale
- Correction, interface utilisateur sera mis à jour quand volume audio est changé par BLE
- Nouvel affichage de la version micrologiciel. Le format est „FS.01.11“

### **.FSfc0110 SNV466 du 10.05.2013**

- IGC nouvelles valeurs ajoutées au registre B
- Supplémentaire 1 chiffre pour Lat/Long
- Vario
- Accélération (x,y,z)
- 8Hz Vario à BLE.

### **.FSfc0109 SNV463 du 05.04.2013**

- Correction des tracés sauvegardés sans démarrage en mode auto. De plus, un nouveau tracé démarre quand l'enregistrement en mode auto est déclenché manuellement.
- Légères améliorations en communication entre NXP et CC2540. (Nécessite une mise à jour complète).

### **.FSfc0108 SNV455 du 27.03.2013**

- Touche haut / bas en mode boussole augmente l'accélération. Cette information est aussi sauvegardée dans les réglages:
- „CompassDisp“ réglé sur 0/1. 0=compass, 1=accélération
- L'accélération est la longueur du vecteur d'accélération, ce qui signifie que des accélérations négatives n'existent pas.